

平成28年度取組状況

ものづくり工学科 ロボット工学コース

教授

氏名 源 雅彦

取組状況	
教育	<p>1. ロボット工学コースの2学年に対する技術教育として、希望学生7名に対して、川崎ロボコンの出場機製作に向け、CAD設計、部品加工、回路設計の指導を週1回のペースで、2時間から3時間実施。次年度に2チームが大会に参加する予定。</p> <p>2. 東京医科歯科大学との共同研究に、卒研生およびゼミ生を参加させる。大学研究室の教員や大学院生に、研究成果を定期的にプレゼンテーションさせることで、卒研生およびゼミ生のモチベーションを高めた。また論文指導を行い、共同研究成果を日本コンピュータ外科学会で発表させた。</p>
研究	<p>1. 国際会議発表 M.Minamoto, K.Kawashima, T.Kanno, "Effect of Force Feedback on a Bulldozer-Type Robot", Proc. Of 2016 IEEE International Conference on Mechatronics and Automation, Pp.2203-2208, August 10, Harbin, China, Aug 10.</p> <p>2. 国内学会発表 Yutaro Suzukia, Masahiko Minamotoa, Takahiro Kannob, Kenji Kawashimab, "Development of an interface for laparoscope holder using eye-gaze input", 第25回日本コンピュータ外科学会, Vol.18 No.4, Pp253-254, Nov.26.</p> <p>3. 「内視鏡保持ロボットの操作インタフェースに関する研究」で東京医科歯科大との共同研究(生体医歯工学共同研究拠点共同研究プロジェクト)を実施。</p>
社会貢献	<p>1. OPC講座「レゴのプログラムを作ろう」(9/5).</p> <p>2. 中学生ロボコン講座(12/26)</p>