

曹 研究室

【研究者紹介】

ふりがな そう めいふえん

氏 名：曹 梅芬

キャンパス：品川

所 属：電気電子工学コース

職 名：教授

学位等：博士（工学）



【専門分野】

- 制御工学
- 電気機器工学
- ロボティクス

【研究・教育のキーワード】

- 電気機器，駆動法，高効率，センサレス
- ロボティクス
- 制御システム

【相談可能なテーマ】

- 永久磁石同期モータの制御技術
- 2足歩行ロボットの軌道計画制御技術
- 車輪型自律移動ロボットの制御技術
- 鉄道・電気自動車等の車輪の粘着制御技術

【利用可能機器・施設】

- モータ制御用装置一式
- 車輪型自律移動ロボット
- 2足歩行ロボット HOPE2

【その他参考事項(現在の研究活動・コメント等)】

現在の研究活動

- PSIM (Powersim 社によりリリースされたパワーエレクトロニクス及びモータ制御のために開発されたシミュレーション用ツール) を用いた埋込永久磁石同期電動機の高効率制御に関する研究
- ポテンシャル法を用いた移動ロボットの複数歩行者との衝突回避に関する研究

【講座・講習会のテーマ例】

- 電気自動車のモータ制御技術
- Kinect による人物認識・追従・転倒検出
- 2足歩行ロボットの基礎

【研究業績等】

- “Human Fall Detection Using CHLAC Features with Skeletal Image Sequence”, IEEE International Symposium on Robotics and Intelligent Sensors (IEEE-IRIS2016), Tokyo, Japan, 2016.
- "Human Fall Detection using Eigenspace Method with Skeletal Image", SICE Annual Conference (SICE2016), Tsukuba, Japan, 2016.

【連絡先】

TEL : 03-3471-6331 (内線 3239)

FAX : 03-3471-6338

E-Mail : cmf(at)metro-cit.ac.jp