

平成30年度取組状況

ものづくり工学科 ロボット工学コース 准教授 山本広樹

取 組 状 況	
教育	<ol style="list-style-type: none">1. R4ロボット工学実習に関する学生配布用授業資料の改善<ul style="list-style-type: none">・ロボットアーム編の進行速度と内容に修正を加えつつ、毎授業時配布であった資料プリントをまとめて2回配布(2編)化2. R4ロボット工学実習に関する教材の修繕と補充<ul style="list-style-type: none">・不具合の発生したロボットアームの修繕と新規導入用の改造作業を実施3. 水中ロボコンへの初参加<ul style="list-style-type: none">・ゼミナール内容の一部として水中ロボット製作を実施・競技チームには1年有志学生も参加
研究	<ol style="list-style-type: none">1. PWM方式モータ制御装置の開発<ul style="list-style-type: none">・水中ロボット用のPWM制御装置の設計と製作<ul style="list-style-type: none">※本年度水中ロボコンには未使用・テザー巻取り装置用モータ制御ユニットの設計と製作2. 超音波可聴化教材の開発<ul style="list-style-type: none">・組込マイコンを使用した装置の設計と製作・開発した教材をOPCに利用
社会貢献	<ol style="list-style-type: none">1. OPC講座の実施<ul style="list-style-type: none">・講座テーマ「超音波の間こえる猫耳を作ろう」